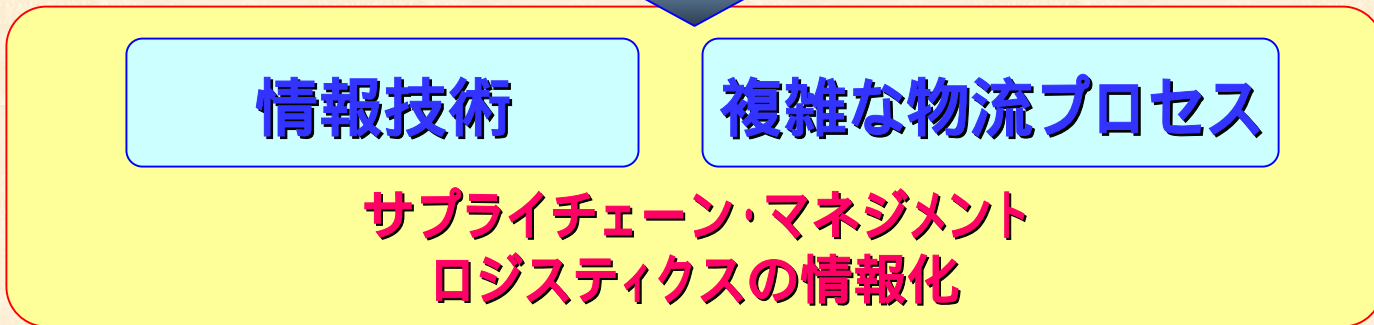


制御理論に基づくミルクラン型物流 システムの特性解析

武蔵工業大学

後藤 正幸 , 増井 忠幸 , 俵 信彦



効率的なモノの流れや
経済的な在庫管理

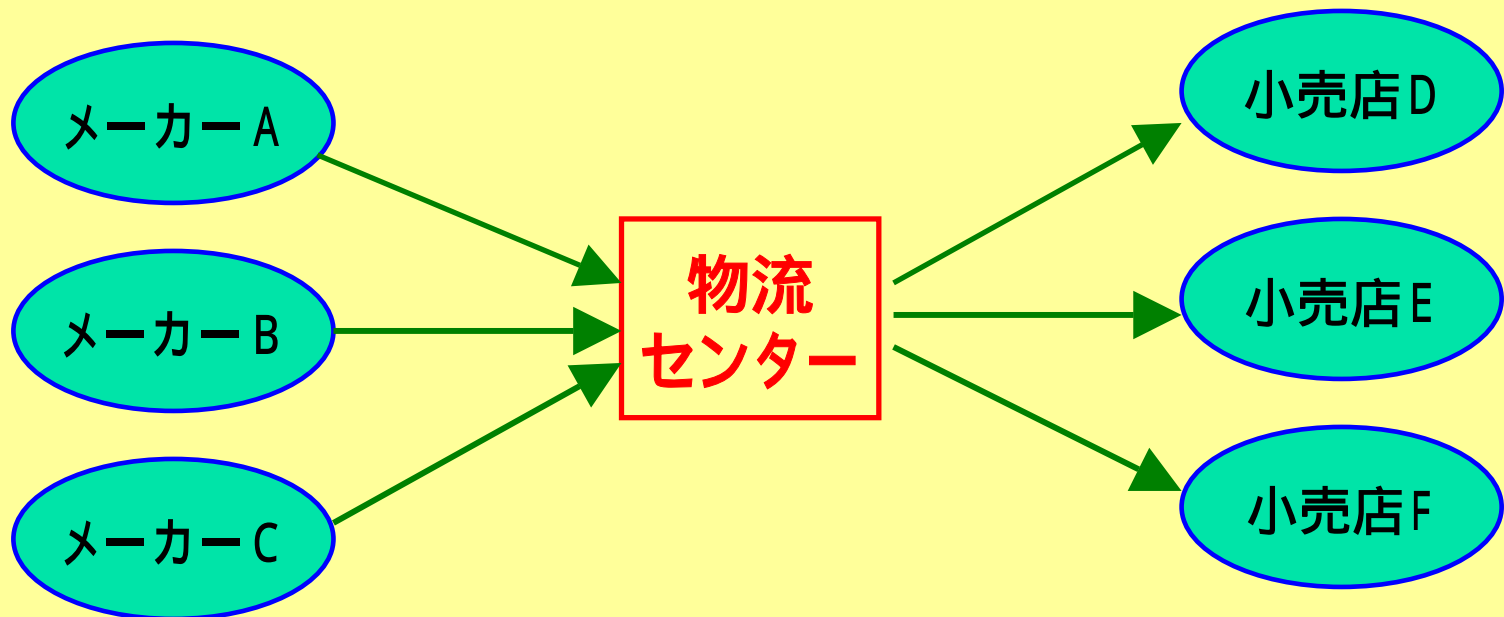
情報共有の有効性(情報の価値)

情報を共有しさえすれば良いのか???

- ・情報チェーン(情報の流れ)のマネジメント,
- ・新たな物流パラダイムの開発 重要

はじめに(背景):企業の目的

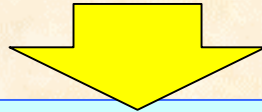
- ・ 企業の利益増は、“売上を伸ばすこと”と“コストを低減すること”によって、実現される。
- ・ コストを下げる一つの方法は、在庫を低減し、輸送費用を管理することである。
- ・ 物流、サプライチェーンは企業活動の“強力なツール”として、差別化に寄与する。



研究目的

従来の多段階流通在庫モデル:

メーカーで生産される製品を中間在庫拠点である
物流センターで一括納入し、小売店に仕分け配送する



在庫過剰

あるいは

品切れ

ミルクラン型物流システム

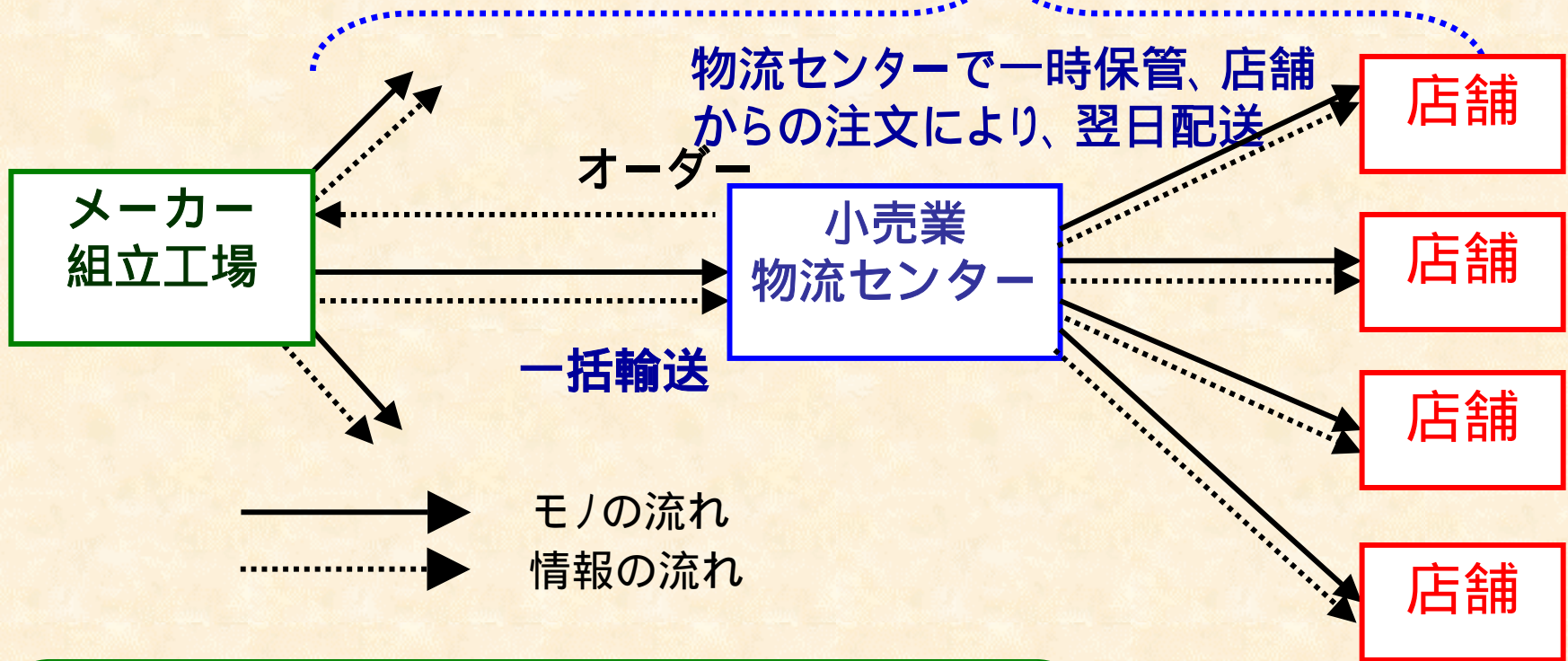
将来の理想系として、メーカーから直送方式を
適度に組み込みながら、センターの倉庫を有効活用

本研究では、伝達関数法による制御理論の枠組みを
用いて、ミルクラン型物流システムの特長解析を行う

某小売業物流システムの事例

物流を強みとする小売業

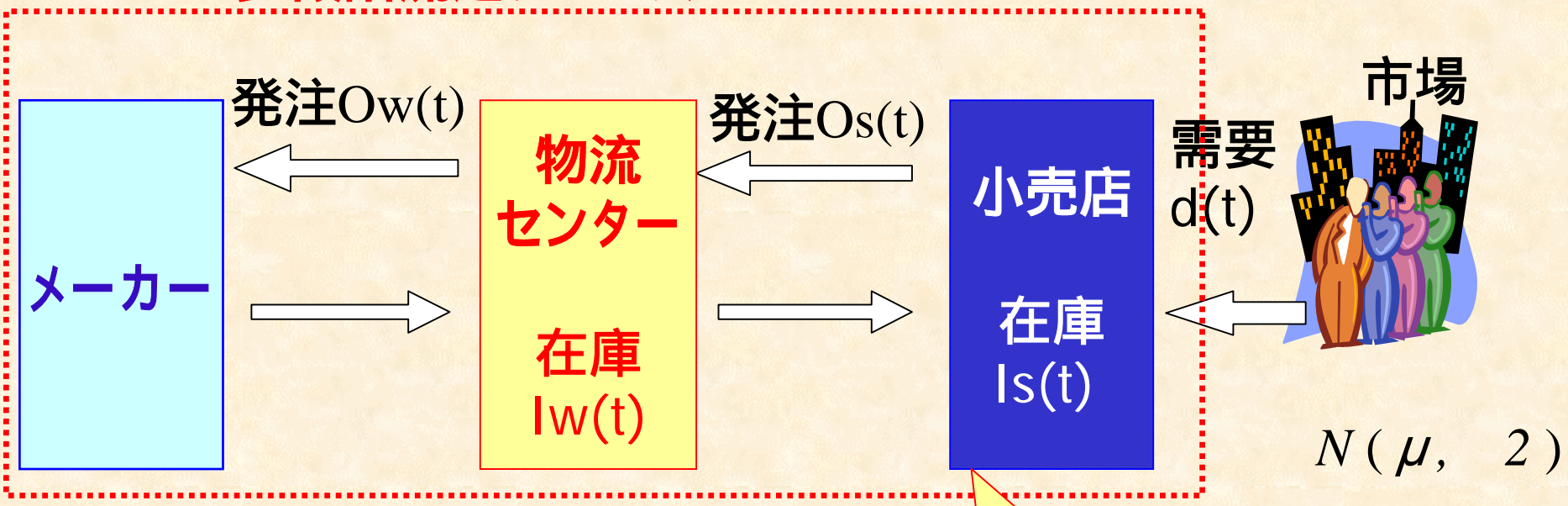
小売業
物流部門



- 300店舗以上の商品を1箇所の物流センターで在庫し、店舗からの注文に応じて配送
- 物流センターの在庫量は低レベルに維持
- 非常に多くの商品を扱うため、一括配送の威力が発揮されている。

従来の多段階流通在庫モデル

多段階流通プロセス

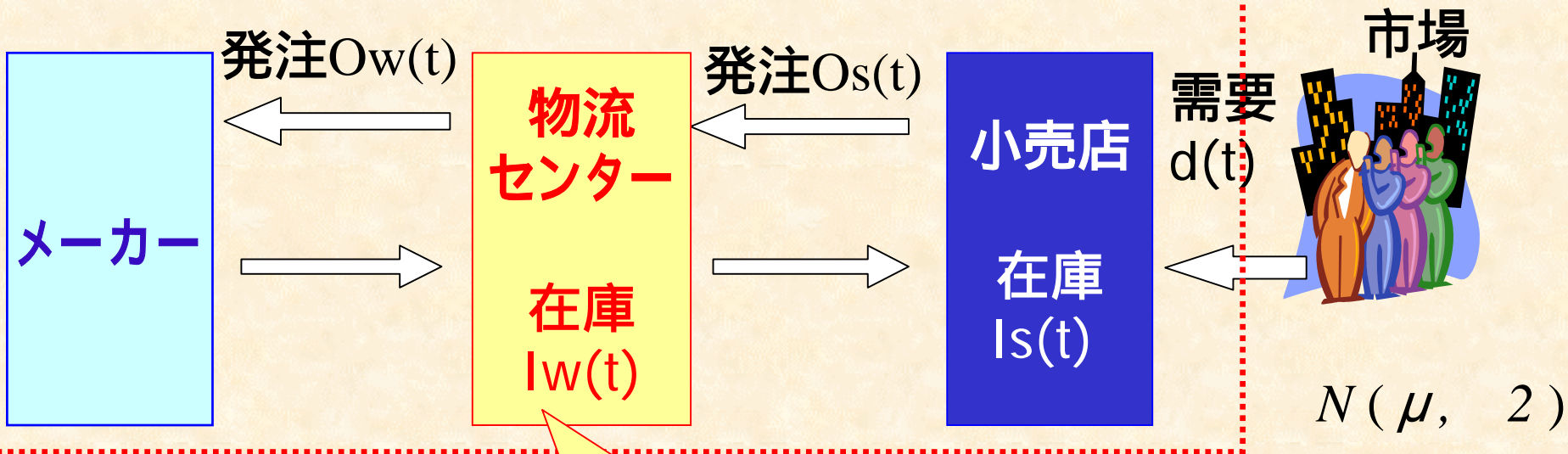


リ

市場の需要のばらつきに対応するための在庫 (安全在庫) を持つ

従来の多段階流通在庫モデル

多段階流通プロセス



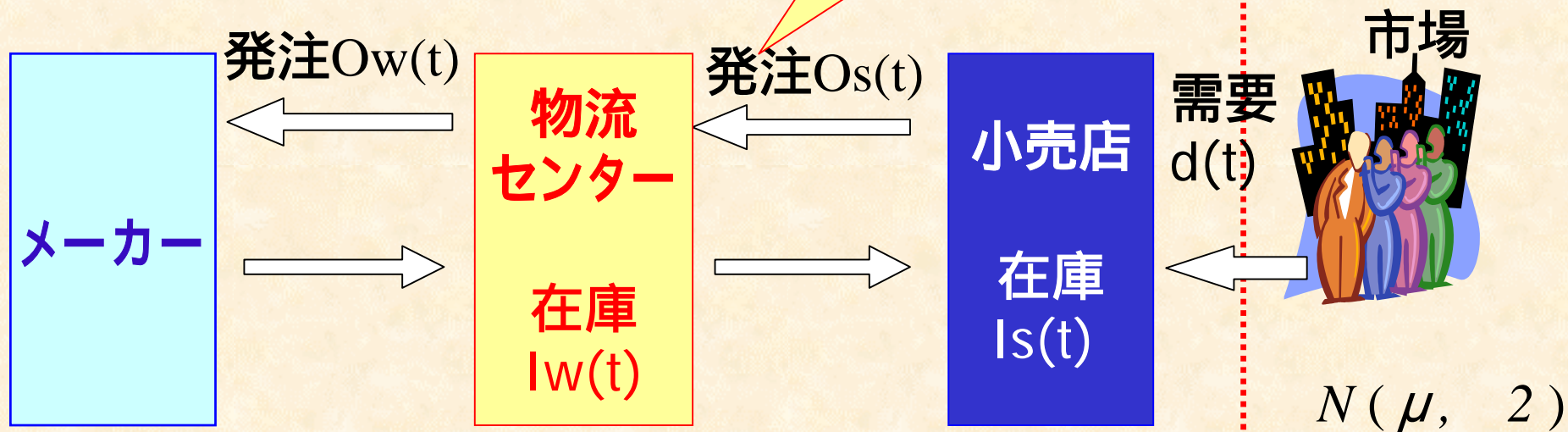
小売店の発注のばらつきに対応するための余分な在庫(安全在庫)を持つ

変数の定義： t期における各段階の各変数

	小売	物流センター
需要量	$d(t)$	—
期末在庫量	$I_s(t)$	$I_w(t)$
発注量	$O_s(t)$	$O_w(t)$
安全余裕	S_s	S_w
リードタイム	—	$L_w = 1$
メーカーのリードタイム	L_m	

従来の多段階流通在庫モデル

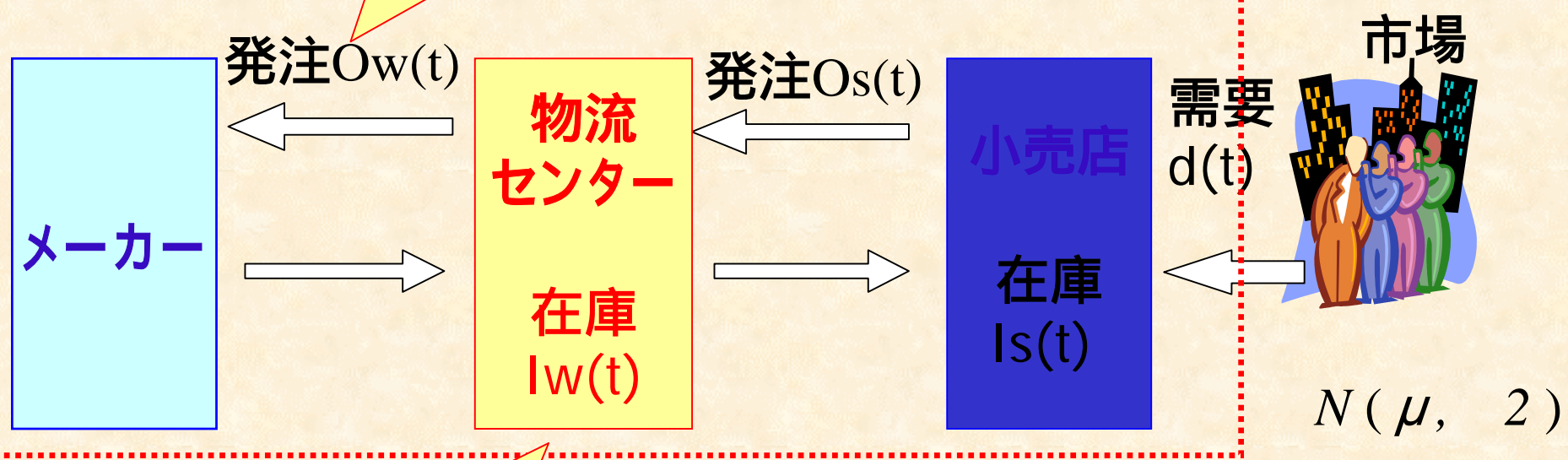
$$O_s(t) = (L_w + 1)\mu - I_s(t) - \sum_{j=1}^{L_w} O_s(t-j) + S_s$$



$$I_s(t) = I_s(t-1) + O_s(t - L_w - 1) - d(t)$$

従来の多段階流通在庫モデル

$$O_w(t) = (L_m + 1)\mu - I_w(t) - \sum_{j=1}^{L_m} O_w(t - j) + S_w$$



$$I_w(t) = I_w(t-1) + \underbrace{O_w(t-L_m-1)}_{L_m} - \underbrace{O_s(t-1)}_{L_w}$$

従来モデルの計算式

小売店

在庫

$$I_s(t) = I_s(t-1) + O_s(t - L_w - 1) - d(t)$$

注文

$$O_s(t) = (L_w + 1)\mu - I_s(t) - \sum_{j=1}^{L_w} O_s(t - j) + S_s$$

センター

在庫

$$I_w(t) = I_w(t-1) + O_w(t - L_m - 1) - O_s(t-1)$$

注文

$$O_w(t) = (L_m + 1)\mu - I_w(t) - \sum_{j=1}^{L_m} O_w(t - j) + S_w$$

発注

リードタイム

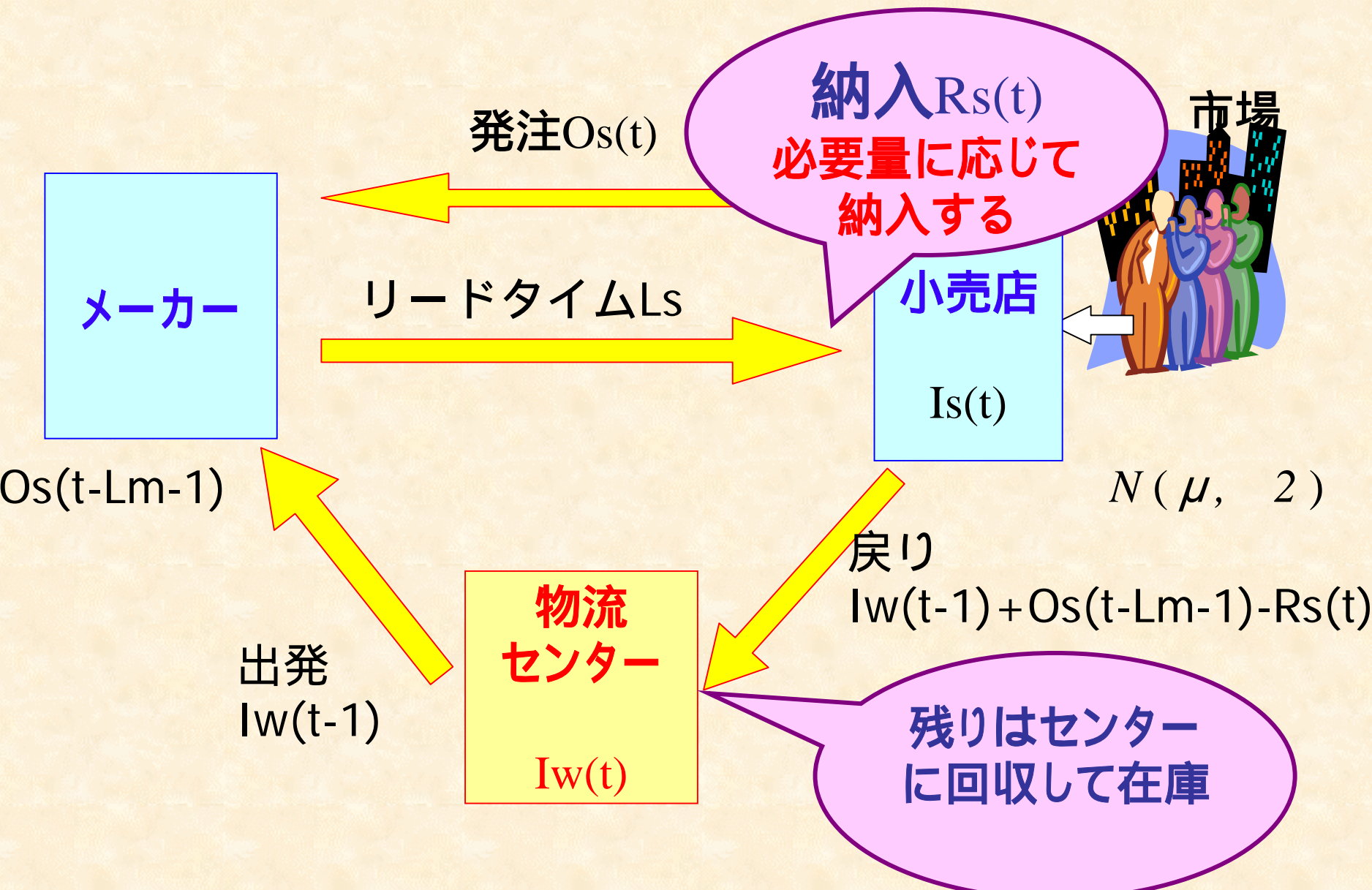
納入

安全余裕

市場の需要は常に変動している。予測できない変動に対応するために、ある程度の余分を持つ必要があり、安全余裕が生まれる。

- ・在庫のばらつきが大きいほど、安全余裕を持つ必要がある。
- ・在庫のばらつきは、リードタイムが長いほど、大きくなる。
これは発注から納入されるまでに需要が変動するため。

ミルクラン型物流モデル



$$R_s(t) = \alpha O_s(t - L_m - 1) + (1 - \alpha) \{ \mu - I_s(t - 1) + S_s \}$$

Lm期前にメーカーに
発注した量

t期首現在、必要とし
ている在庫量

- $R_s(t)$ に α を取り入れて、納品量を決める。
ただし、 α の値は $0 \leq \alpha \leq 1$ 。

$$\alpha = 0 \quad \longrightarrow \quad R_s(t) = \mu - I_s(t - 1) + S_s$$

$$\alpha = 1 \quad \longrightarrow \quad R_s(t) = O_s(t - L_m - 1)$$

ミルクラン型物流システムのモデル式

小売店

納品 $R_s(t) = \alpha O_s(t - L_m - 1) + (1 - \alpha) \{ \mu - I_s(t - 1) + S_s \}$

在庫 $I_s(t) = I_s(t - 1) + R_s(t) - d(t)$

発注 $O_s(t) = (L_w + 1) \mu - I_s(t) - I_w(t - 1) - \sum_{j=1}^{L_w} O_s(t - j) + S_s + S_w$

センター

在庫 $I_w(t) = I_w(t - 1) + O_s(t - L_m - 1) - R_s(t)$

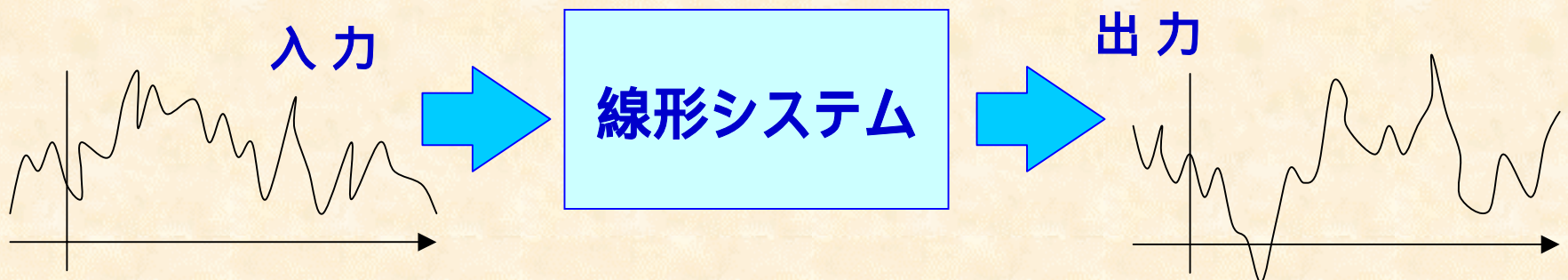
伝達関数法による解析

- 提案するモデルの有効性を評価する
- 条件

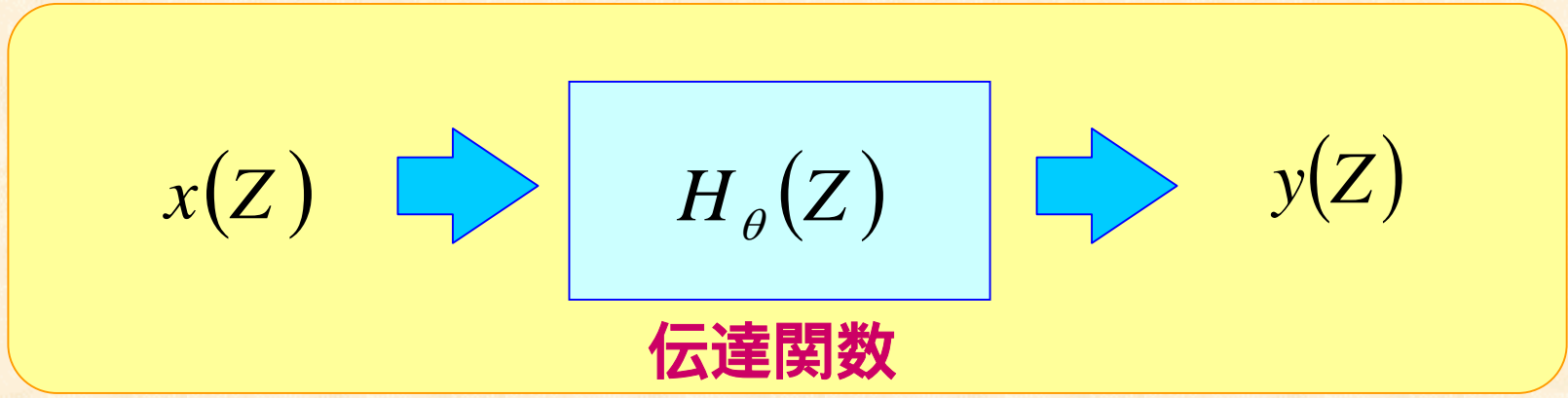
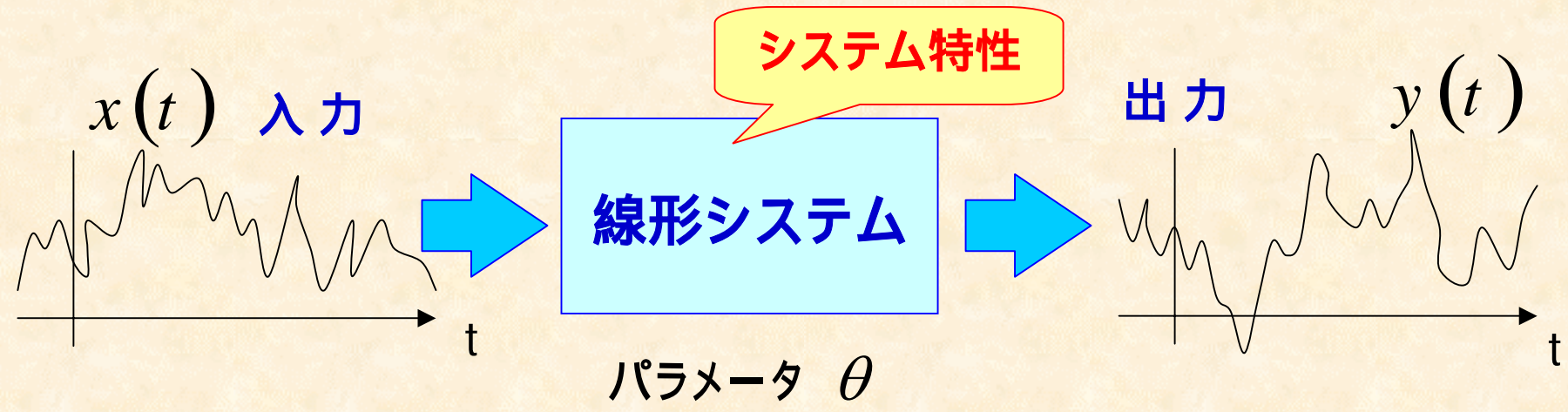
物流センターのリードタイム: $L_s=1$

伝達関数法とは

定常確率過程を入力とする線形システムの挙動を
周波数空間で把握するための解析手法。
システムの安定条件、評価関数の理論値を分析できる



伝達関数法による解析



$$y(Z) = H(Z)x(Z)$$

ミルクラン型物流システム(時間空間モデル)

小売店

納品 $R_s(t) = \alpha O_s(t - L_m - 1) + (1 - \alpha) \{ \mu - I_s(t - 1) + S_s \}$

在庫 $I_s(t) = I_s(t - 1) + R_s(t) - d(t)$

発注 $O_s(t) = (L_w + 1)\mu - I_s(t) - I_w(t - 1) - \sum_{j=1}^{L_w} O_s(t - j) + S_s + S_w$

センター

在庫 $I_w(t) = I_w(t - 1) + O_s(t - L_m - 1) - R_s(t)$

ミルクラン型物流システム(Z空間モデル)

小売店

納品

$$R_s(Z) = \alpha Z^{-L_w-1} O_s(Z) - (1-\alpha) Z^{-1} I_s(Z)$$

在庫

$$I_s(Z) = Z^{-1} I_s(Z) + R_s(Z) - D(Z)$$

発注

$$O_s(Z) = -I_s(Z) - I_w(Z) - \sum_{j=1}^{L_w} Z^{-j} O_s(Z)$$

センター

在庫

$$I_w(Z) = Z^{-1} I_w(Z) + Z^{-L_w-1} O_s(Z) - R_s(Z)$$

伝達関数モデル

$$I_S(Z) = \frac{- (1 - \alpha) Z^{-L_w - 1} - (1 - Z^{-1}) \sum_{j=0}^{L_w} Z^{-j}}{(1 - \alpha Z^{-1}) \left\{ (1 - Z^{-1}) \sum_{j=0}^{L_w} Z^{-j} + Z^{-L_w - 1} \right\}} D(Z)$$

$$O_S(Z) = \frac{1}{\left\{ (1 - Z^{-1}) \sum_{j=0}^{L_w} Z^{-j} + Z^{-L_w - 1} \right\}} D(Z)$$

$$R_S(Z) = \frac{(\alpha + Z^{-1} - 2\alpha Z^{-1}) Z^{-L_w - 1} + (1 - \alpha) (1 - Z^{-1}) \sum_{j=0}^{L_w} Z^{-j - 1}}{(1 - \alpha Z^{-1}) \left\{ (1 - Z^{-1}) \sum_{j=0}^{L_w} Z^{-j} + Z^{-L_w - 1} \right\}} D(Z)$$

伝達関数モデル

$$I_w(Z) = \frac{- (1 - \alpha) \sum_{j=0}^{L_w-1} Z^{-j-1}}{(1 - \alpha Z^{-1}) \left\{ (1 - Z^{-1}) \sum_{j=0}^{L_w} Z^{-j} + Z^{-L_w-1} \right\}} D(Z)$$

在庫量、発注量、納入量は全て需要 $D(Z)$ を入力とする伝達関数
によるシステムとして記述できる



在庫量、発注量、納入量の変動は全て需要の
変動によってドライブされる

リードタイム $L_m=1$ の場合

$D(Z)$ $I_s(Z)$ の伝達関数

$$I_s(Z) = \frac{1 - \alpha Z^{-2}}{1 - \alpha Z^{-1}} D(Z)$$

$D(Z)$ $R_s(Z)$ の伝達関数

$$O_s(Z) = D(Z)$$

$$R_s(Z) = \frac{Z^{-1} \{1 - \alpha + \alpha Z^{-1} - \alpha Z^{-2}\}}{1 - \alpha Z^{-1}} D(Z)$$

$$I_w(Z) = \frac{(1 - \alpha) Z^{-1}}{1 - \alpha Z^{-1}} D(Z)$$

$D(Z)$ $I_w(Z)$ の伝達関数

逆Z変換によるパワースペクトル解析

$$V_S = \frac{\sigma^2}{2\pi i} \int_{|z|=1} \frac{1 - \alpha Z^{-2}}{1 - \alpha Z^{-1}} \frac{1 - \alpha Z^2}{1 - \alpha Z} \frac{dZ}{Z}$$

$$V_W = \frac{\sigma^2}{2\pi i} \int_{|z|=1} \frac{(1 - \alpha)Z^{-1}}{1 - \alpha Z^{-1}} \frac{(1 - \alpha)Z}{1 - \alpha Z} \frac{dZ}{Z}$$

$$V_R = \frac{\sigma^2}{2\pi i} \int_{|z|=1} \frac{(1 - \alpha + \alpha Z^{-1} - \alpha Z^2)(1 - \alpha + \alpha Z - \alpha Z^2)}{1 - \alpha Z^{-1}} \frac{dZ}{1 - \alpha Z} \frac{1}{Z}$$

複素空間の閉局面
に関する複素積分



留数定理

留数定理による複素積分の導出

$$V_s = \frac{\sigma^2}{2\pi i} \int_{|z|=1} \frac{1 - \alpha Z^{-2}}{1 - \alpha Z^{-1}} \frac{1 - \alpha Z^2}{1 - \alpha Z} \frac{dZ}{Z}$$
$$= \text{res}(\alpha) + \text{res}(0)$$

留数は、 $Z=0,$
の2つ。

$Z=\alpha$ は1次の留数

$$\text{Res}(\alpha) = \lim_{Z \rightarrow \alpha} (Z - \alpha) \frac{(Z^2 - \alpha)(1 - \alpha Z^2)}{(Z - \alpha)(1 - \alpha Z)Z^2} = -\frac{1 - \alpha^3}{\alpha(1 + \alpha)}$$

$Z=0$ は2次の留数

$$\text{Res}(0) = \lim_{Z \rightarrow 0} \frac{d}{dZ} Z^2 \frac{(Z^2 - \alpha)(1 - \alpha Z^2)}{(Z - \alpha)(1 - \alpha Z)Z^2} = \frac{1 + \alpha^2}{\alpha}$$

リードタイム $L_m=1$ の場合の理論式

店舗の在庫量分散

$$V_S = \frac{2\alpha^2 + \alpha + 1}{\alpha + 1} \sigma^2$$

センターの
在庫量分散

$$V_W = \frac{(1 - \alpha)^2}{1 - \alpha^2} \sigma^2$$

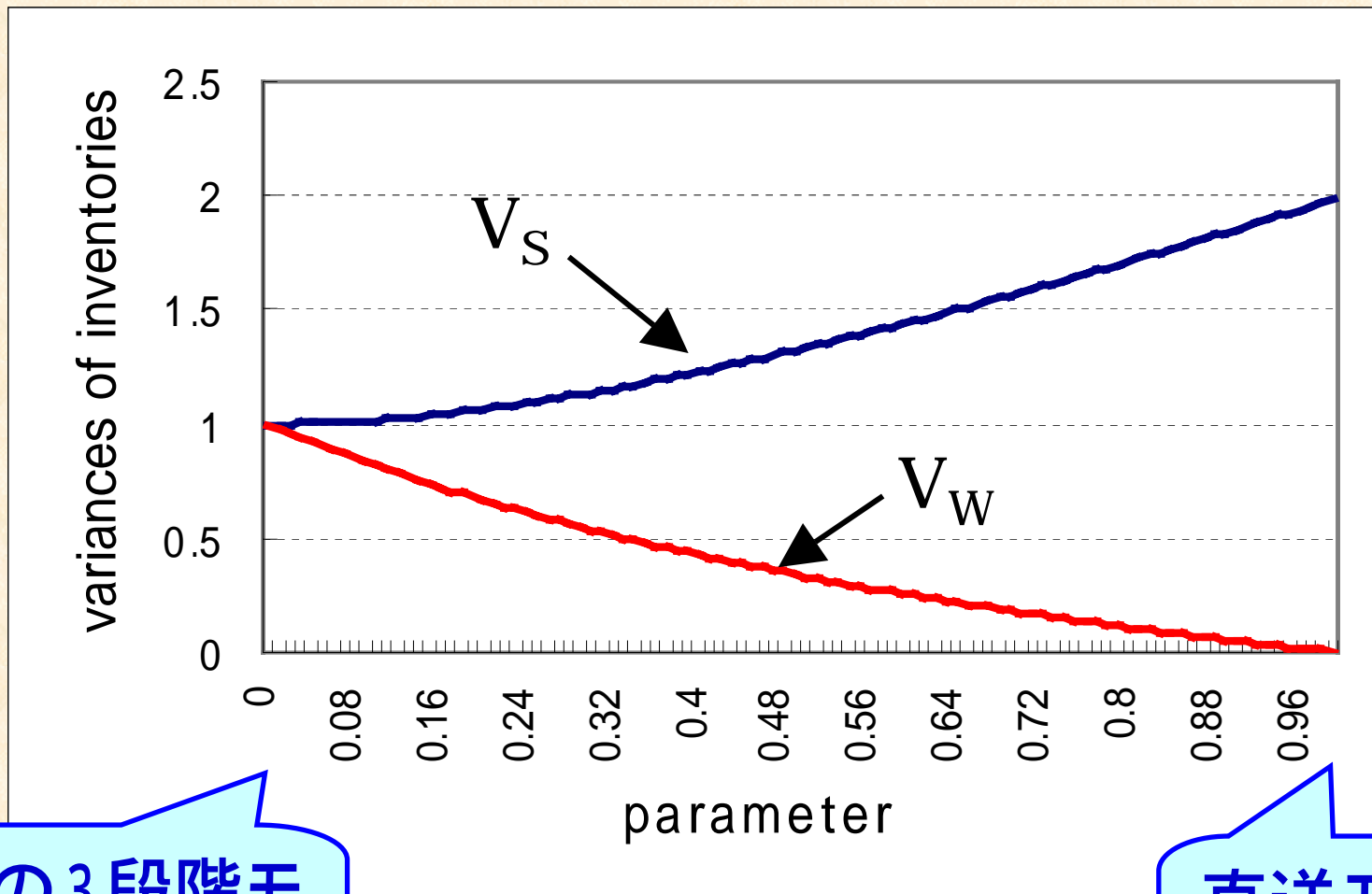
店舗納入量の分散

$$V_R = \frac{-(1 - \alpha)^2(1 + \alpha^2) + (1 + \alpha)(-\alpha^3 + 3\alpha^2 - 2\alpha + 1)}{\alpha(1 + \alpha)} \sigma^2$$

発注量分散

$$V_O = 0$$

店舗とセンターの在庫量分散とパラメータの関係



従来の3段階モデルと等価

図. パラメータ と在庫量分散の関係

直送モデルと等価

在庫量変動、発注量変動の関係

		店舗		センター	
		在庫量変動	発注量変動	在庫量変動	発注量変動
$\sigma = 1.0$					
従来モデル		2.000	1.000	2.000	1.000
提案モデル	$\alpha = 0.0$	1.000	1.000	1.000	
	$\alpha = 0.1$	1.018	1.000	0.818	
	$\alpha = 0.2$	1.067	1.000	0.667	
	$\alpha = 0.3$	1.138	1.000	0.538	
	$\alpha = 0.4$	1.229	1.000	0.429	
	$\alpha = 0.5$	1.333	1.000	0.333	
	$\alpha = 0.6$	1.450	1.000	0.250	
	$\alpha = 0.7$	1.576	1.000	0.176	
	$\alpha = 0.8$	1.711	1.000	0.111	
	$\alpha = 0.9$	1.853	1.000	0.053	
$\alpha = 1.0$	2.000	1.000	0.000		

数値解析による評価

店舗とセンターの両在庫量分散のトレードオフを
考慮した評価関数を導入

$$J = \beta V_S + (1 - \beta) V_W$$

店舗とセンターのどちらの在庫量を減らすか
を示すウェイト(重み)

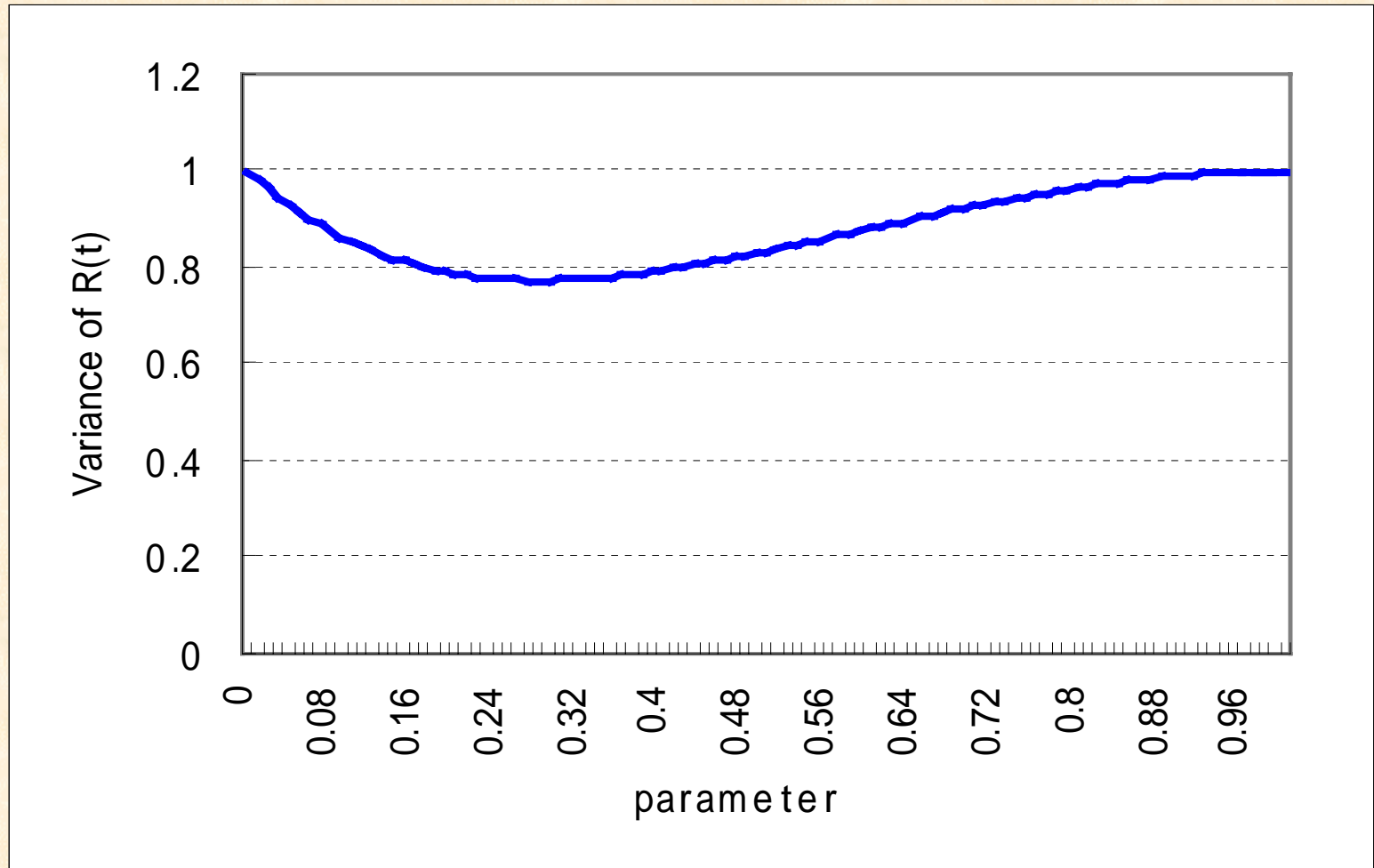
を与えた時に、その時の評価関数Jを最小化する

評価関数の重み と最適パラメータ

β	最適なパラメータの値 α	V_S	V_W	J
$\beta = 0.0$	1.000	2.000	0.000	0.000
$\beta = 0.1$	1.000	2.000	0.000	0.200
$\beta = 0.2$	1.000	2.000	0.000	0.400
$\beta = 0.3$	0.826	1.747	0.095	0.591
$\beta = 0.4$	0.581	1.427	0.265	0.730
$\beta = 0.5$	0.414	1.242	0.414	0.828
$\beta = 0.6$	0.291	1.131	0.549	0.898
$\beta = 0.7$	0.240	1.093	0.613	0.949
$\beta = 0.8$	0.118	1.025	0.789	0.978
$\beta = 0.9$	0.054	1.006	0.898	0.995
$\beta = 1.0$	0.000	1.000	1.000	1.000

数値解析による評価

店舗への納入量の分散とパラメータの関係



小売店

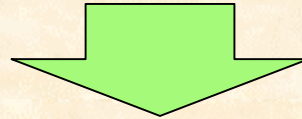
顧客へのサービスレベルに対応した上で、発注してから納入されるまでの間に生じた需要のばらつきに対処可能。これにより、在庫量を低減できる

センター

直送方式を組み込むことにより、メーカーが製造した商品を全て一時保管しなくてもいいので、その分、在庫量を低減できる。

小売店舗とセンターの双方において、在庫量低減のために有効であることが理論上、示された。

直送と従来の多段階方式の中間的な物流方式であるミルクラン型物流システム



- 伝達関数法による特性解析
- 在庫量変動の面で、従来の3段階モデルよりも優れる。
- 発注量変動に変化はないので、メーカーの負荷は増大しない。

今後の課題

本研究のモデルにおいては

トラックの必要台数や走行距離、センターの配送リードタイムの厳密な取り扱いなどを取り入れてなかった

通常、小売店は1店舗ではなく、1つのセンターで数十から数百の店を取り扱っていることが多い。取り扱う商品の品目数も多く、また上流であるメーカーの数も多い。

現実的ケースで、本研究で提案する方式が、果たして適用可能であるか、細かい配送管理が可能であるか、といった点を検証する必要がある。